Este documento visa avaliar os conhecimentos técnicos adquiridos pelos alunos ao longo do curso, visando aprimorar o conteúdo das aulas. Assim, é importante ressaltar que **este questionário é completamente anônimo**.

# Questões

## A identificação da sala de resgate se da por meio de uma fita prateada na entrada. Qual a melhor forma de identificá-la?

* 1. Usar o sensor de cor e verificar se ele esta vendo a cor prata.
  2. Usar os valores das cores vermelho, verde e azul para conseguir identificar com exatidão.
  3. Usar a reflexão da luz, dessa forma, a cor prata deve representar um valor entre 0% e 100% de reflexão.
  4. O sensor de cor possui uma configuração que permite registrar essa cor para ele reconhecer posteriormente.

## Quais são algumas considerações importantes a serem feitas ao projetar o mecanismo de transporte de vítimas do robô?

* O sistema de armazenamento das vítimas deve estar a uma altura igual ou superior à área de resgate.
* Ele deve ser capaz de transportar as vítimas voando.
* O sistema de despejo das vítimas deve ser mecânico caso não exista um motor extra.
* Não é necessário ter um mecanismo de transporte de vítimas.

## Como você organizaria o código do robô para garantir que ele seja capaz de resolver interseções, seguir marcadores, desviar de obstáculos e realizar o resgate?

* 1. Criando múltiplos códigos separados para cada habilidade e executando-os em sequência.
  2. Usando blocos complexos em um único código para abordar todas as habilidades ao mesmo tempo.
  3. Desenvolvendo algoritmos simples para cada habilidade e priorizando a execução de um de cada vez.
  4. Não é necessário organizar o código, já que o robô pode resolver esses desafios simultaneamente.

## Para realizar o resgate, qual é a melhor estratégia?

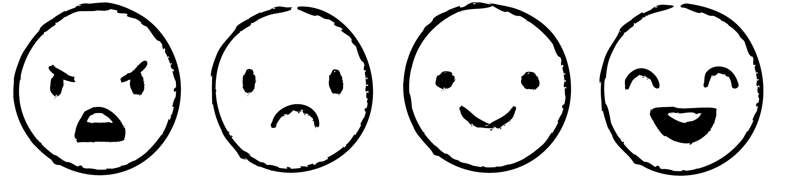
* 1. Identificar uma vítima de cada vez usando o sensor de distância e salvar uma por vez.
  2. Usar um sistema que passa por toda sala de resgate e salva todas as vítimas de uma vez.
  3. Usar um scanner para saber a posição exata de cada vítima e depois salvá-la
  4. As vítimas podem se salvar sozinhas.

## A sala de resgate pode ter diferentes tamanhos, portanto, é necessário:

* + Medir e adicionar no código.
  + Usar um algoritmo que o robô seja capaz de identificar as dimensões assim que entrar na sala de resgate.
  + Ignorar o tamanho e fazer o robô realizar o resgate sem ter esse dado.
  + Usar o ultrassônico em uma altura suficiente para pedir as dimensões da sala de resgate, de forma que não pegue alguma vítima ou a área de resgate e ainda permita detectar obstáculos.

# Sentimento

Como você se sentiu ao fazer o desafio com o robô? Marque uma carinha abaixo que corresponda ao seu sentimento.



Por qual motivo você escolheu essa carinha?

|  |
| --- |